

IN2010 - Algoritmer og datastrukturer

HØSTEN 2018

Ingrid Chieh Yu
Institutt for informatikk, Universitetet i Oslo

Forelesning 3:
Prioritetskø og Heap

- ▶ Algorithm design and applications kap. 5 (-5.2), 10.3
- ▶ Kø implementasjoner vi kjenner
 - ▶ FIFO - Liste
 - ▶ LIFO - Stack
 - ▶ adgang til elementene kun v.h.j.a.plassering (Position)
- ▶ Vi ønsker ofte bedre kontroll over elementene i køen
- ▶ Eksempel: Job scheduler
 - ▶ Jobber kan ikke kjøre ferdig før neste slipper til
 - ▶ Jobber tas typisk ut og settes inn igjen
 - ▶ Round-Robin kan bli urettferdig
 - ▶ Prioritet kan gjøre fordeling rettferdig

- ▶ Fjerning av elementer er basert på nøkler (prioriteringer) som er tilordnet elementene når de settes inn i køen
- ▶ Hvert element har sin egen nøkkel, nøkler er ikke nødvendigvis unike
- ▶ Total ordning av nøkler:
 - ▶ reflexive: $k \leq k$
 - ▶ antisymmetrisk: hvis $k_1 \leq k_2$ og $k_2 \leq k_1$ da er $k_1 = k_2$
 - ▶ transitiv: hvis $k_1 \leq k_2$ og $k_2 \leq k_3$ da er $k_1 \leq k_3$

- ▶ Nøkkel er gitt ved heltall (lavt tall = høy prioritet)
- ▶ Vi kan se på prioritet som tid vi maksimalt kan vente

`insert(k, e)` sett inn element **e** med nøkkel **k**

`removeMin()` returnerer og fjerner elementet med høyest prioritet
(minste nøkkel)

Metode	Returverdi	innhold i kø
insert(5, A)		{ (5, A) }
insert(9, C)		{ (5, A), (9, C) }
insert(3, B)		{ (3, B), (5, A), (9, C) }
removeMin()	(3, B)	{ (5, A), (9, C) }
insert(7, D)		{ (5, A), (7, D), (9, C) }
removeMin()	(5, A)	{ (7, D), (9, C) }
removeMin()	(7, D)	{ (9, C) }
removeMin()	(9, C)	{ }
removeMin()	null	{ }

Forskjellige datastrukturer kan implementere et slikt grensesnitt

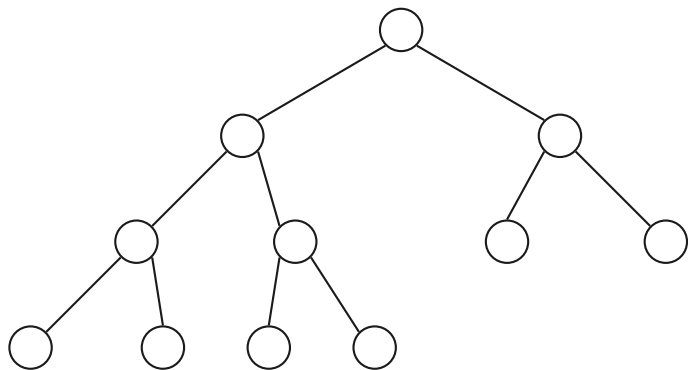
- ▶ Liste (sortert eller uordnet)
- ▶ Søketre
- ▶ Heap

	insetting	sletting
uordnet liste	$\mathcal{O}(1)$	$\mathcal{O}(n)$
sortert liste	$\mathcal{O}(n)$	$\mathcal{O}(1)$
søketrær (worst/av. case)	$\mathcal{O}(n)/\mathcal{O}(\log_2(n))$	

Prioritetskø - Heap

- ▶ Heap er den vanligste implementasjonen av en prioritetskø
- ▶ Vi skal se på en implementasjon som kalles binær heap
- ▶ En binær heap er et binærtre med et **strukturkrav**
 - ▶ *En binær heap er et komplett binærtre*
- ▶ Og et **ordningskrav**
 - ▶ *Barn er alltid større eller lik sine foreldre*

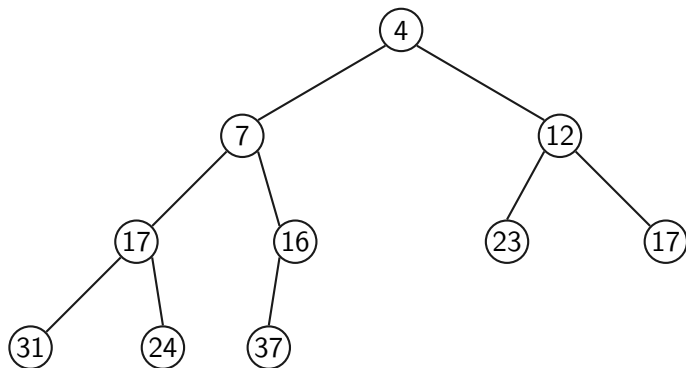
Binær Heap - Strukturkrav - Komplette Binære



Ett **komplett** binærtre har følgende egenskaper

- ▶ Treet vil være i perfekt balanse
- ▶ Bladnoder vil ha høydeforskjell på maksimalt 1
- ▶ Treet med høyden h har mellom 2^h og $2^{h+1} - 1$ noder
- ▶ Den maksimale høyden på treet vil være $\log_2(n)$
- ▶ hvis vi kan utføre oppdateringsoperasjoner i tid proporsjonal med høyden, vil disse operasjonene ta logaritmisk tid

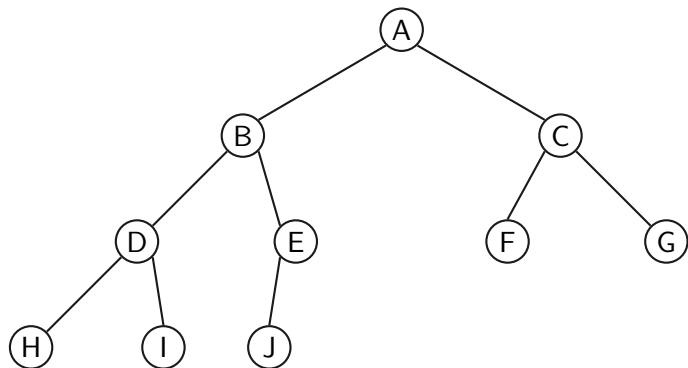
Binær Heap - Ordningskrav



Binær Heap - Representasjon

- ▶ Binærtreet er **komplett** så vi kan legge elementene i en **array**
- ▶ Vi kan enkelt finne foreldre og barn ut i fra array **index**
 - ▶ Venstre barn: **index** \times **2**
 - ▶ Høyre barn: **index** \times **2** **+1**
 - ▶ Foreldre: **(int)** **index/2**
- ▶ Vi kan risikere å måtte allokere ny array og kopiere alle elementene

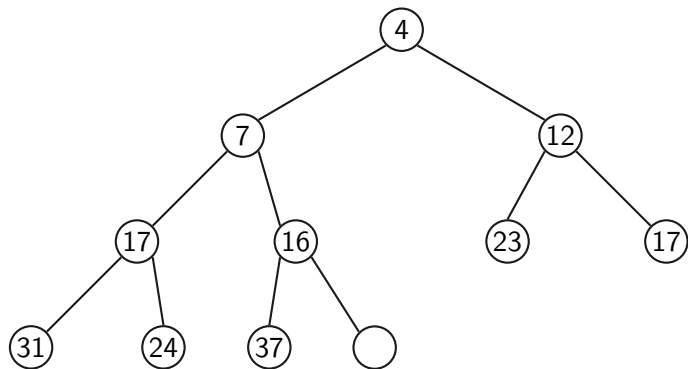
Binær Heap - Representasjon



0 1 2 3 4 5 6 7 8 9 10 11 12 13 14 15

	A	B	C	D	E	F	G	H	I	J					
--	---	---	---	---	---	---	---	---	---	---	--	--	--	--	--

Binær Heap - insert



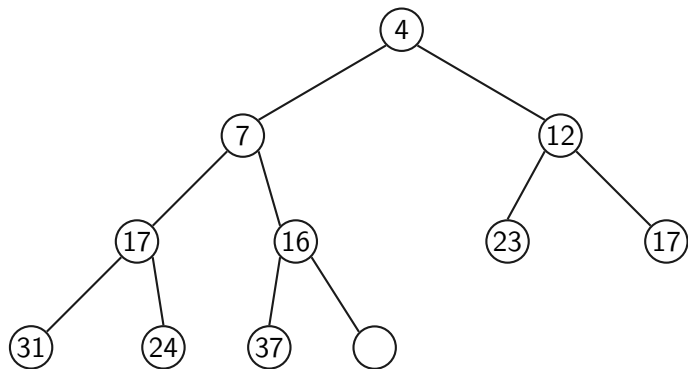
0 1 2 3 4 5 6 7 8 9 10 11 12 13 14 15



Binær Heap - insert

- ▶ Legg det nye elementet på neste ledige plass i heapen
- ▶ La det nye elementet **flyte** opp til riktig posisjon
- ▶ Dette kalles **up-heap bubbling** i læreboka
- ▶ Siden treet er i balanse kan vi maksimalt flyte $\mathcal{O}(\log_2(n))$

Binær Heap - removeMin



0 1 2 3 4 5 6 7 8 9 10 11 12 13 14 15



- ▶ Vi fjerner rot elementet fra heapen
- ▶ Vi lar det siste elementet bli ny rot
- ▶ Vi lar den nye rota **flyte** ned til riktig posisjon
- ▶ Dette kalles **down-heap bubbling** i læreboka
- ▶ Siden treet er i balanse kan vi maksimalt flyte $\mathcal{O}(\log_2(n))$

Binær Heap - Andre Operasjoner

- ▶ `min` kan gjøres i konstant tid
- ▶ `delete` fjern vilkårlig element fra heapen
- ▶ Vi kan også endre prioritet på elementer i heap
 - ▶ Senking av prioritet kalles ofte `increaseKey`
 - ▶ Øking av prioritet kalles ofte `decreaseKey`
- ▶ Både `increaseKey` og `decreaseKey` gjøres typisk ved å:
 - ▶ Lokalisere element i heapen
 - ▶ Øk eller senk prioritet
 - ▶ La elementet *flyte* opp eller ned avhengig av operasjon
- ▶ `delete` kan typisk gjøres ved `decreaseKey ∞ + removeMin`

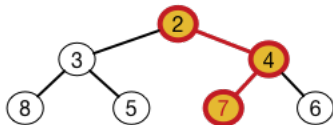
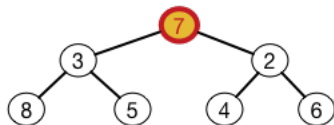
Binær Heap - Sortering

- ▶ Vi kan bruke en binær heap til å sortere
- ▶ Vi kan bygge en binær heap (`insert`) på $\mathcal{O}(n \cdot \log_2(n))$
- ▶ Vi kan ta ut alle elementene (`removeMin`) på $\mathcal{O}(n \cdot \log_2(n))$
- ▶ $2 \cdot \mathcal{O}(n \cdot \log_2(n)) = \mathcal{O}(n \cdot \log_2(n))$ (**worst case**)

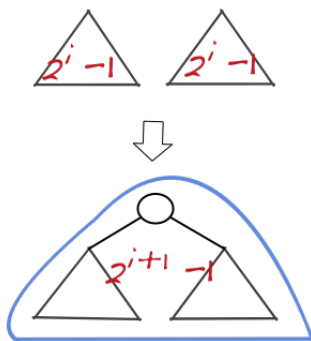
Gitt en array av Integer, hvordan sjekker man om den representerer en min-heap?

Flette to heaper

- ▶ gitt to heaper og nøkkel k
- ▶ vi lager en ny heap med k i rotnoden og med de to heaper som subtrær
- ▶ utfører down-heap og gjenopprette ordningskravet



Bottom-Up Heap Construction



- ▶ gitt en liste av n nøkkel-element par, konstruerer heap $O(n)$ tid
- ▶ hvert rekursivt call returnere en subtre som er en heap

Algorithm BottomUpHeap(S):

Input: A list S storing $n = 2^h - 1$ keys

Output: A heap T storing the keys in S

if S is empty then

return an empty heap

Remove the first key, k , from S

Split S into two lists, S_1 and S_2 , each of size $(n-1)/2$

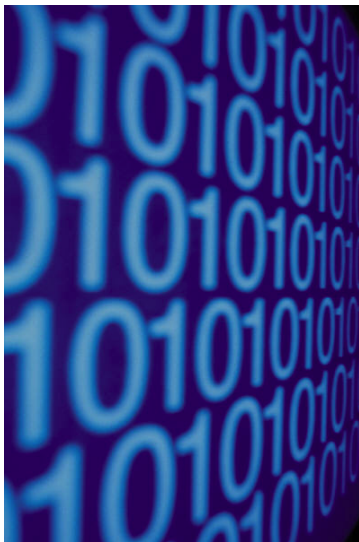
$T_1 \leftarrow \text{BottomUpHeap}(S_1)$

$T_2 \leftarrow \text{BottomUpHeap}(S_2)$

create binary tree T with root r storing k , left subtree T_1
and right subtree T_2 .

down-heap bubbling from r

return T



Huffman-koding

Motivasjon

- ▶ Store tekstfiler tar stor plass, og tar lang tid å overføre over en kanal med lav båndbredde
- ▶ Enheter med begrenset lagringsplass og vi ønsker å maksimere antall dokumenter vi lagrer
- ▶ f.eks., **fixed-length encoding**: ASCII 7-bits, Unicode 16-bits
- ▶ Unicode gir minst dobbelt så store filer som ASCII
- ▶ Det er behov for **tekstkompresjon** og **variable-length encoding** !

Idé og regler

- ▶ Hovedidé:

Husk “Morse”

Tegn som forekommer ofte \Rightarrow korte koder, sjeldne tegn \Rightarrow lange koder

- ▶ Regel 1:

Hvert tegn som forekommer i filen, skal ha sin egen entydige kode

- ▶ Regel 2:

Ingen kode er **prefiks** i en annen kode

- ▶ Eksempel på regel 2:

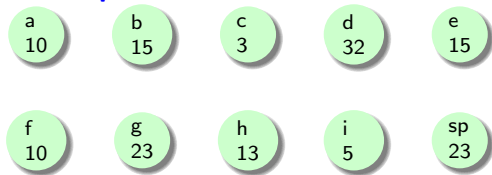
Dersom 011001 er (binær)kode for et tegn, kan hverken 0, 01, 011, 0110 eller 01100 være kode for noe tegn

Algoritme

- ▶ Lag en **frekvenstabell** for alle tegn som forekommer i datafilen
- ▶ Betrakt hvert tegn som en **node**, og legg dem inn i en **prioritetskø** P med frekvensen som vekt
- ▶ Mens P har mer enn ett element
 - ▶ Ta ut de to minste nodene fra P
 - ▶ Gi dem en **felles foreldrenode** med vekt lik **summen** av de to nodenes vekter
 - ▶ Legg foreldrenoden inn i P
- ▶ Huffmankoden til et tegn (**bladnode**) får vi ved å gå fra roten og gi en '0' når vi går til venstre og '1' når vi går til høyre
- ▶ **Resultat**filen består av to deler:
 - ▶ En tabell over Huffmankoder med tilhørende tegn
 - ▶ Den Huffmankodede datafilen

Eksempel

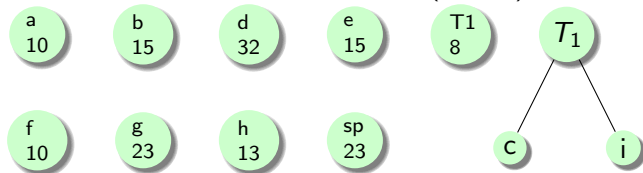
Initiell prioritetskø:



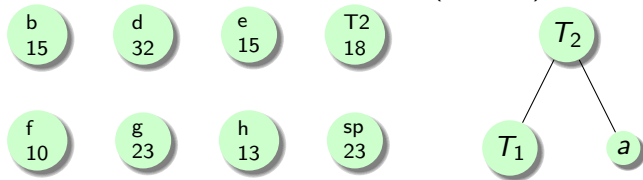
Bygging av treet

De 2 minste (sjeldnest forekommende) nodene er **c** og **i**.

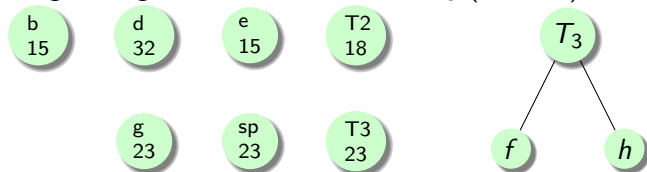
Disse taes ut og erstattes med T_1 (vekt 8):



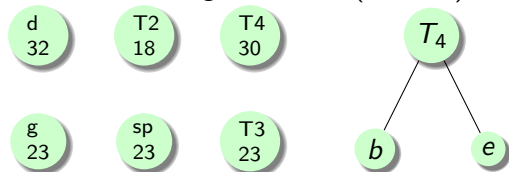
Derneest erstattes T_1 og **a** med T_2 (vekt 18):



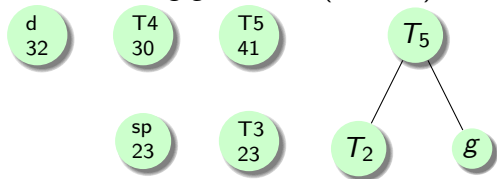
Så går f og h ut. De erstattes av T_3 (vekt 23):



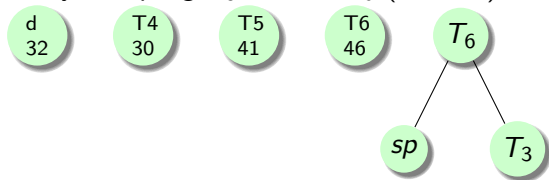
Så erstattes b og e med T_4 (vekt 30):



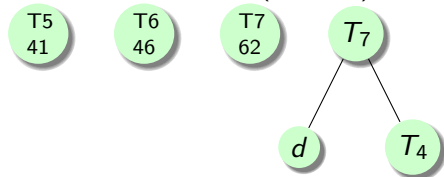
Derneft T_2 og g med T_5 (vekt 41):



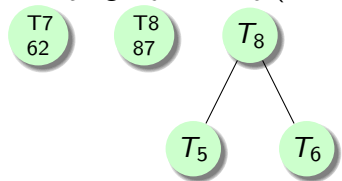
Så byttes sp og T_3 ut med T_6 (vekt 46):



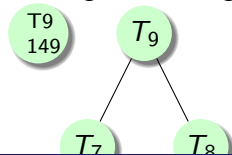
Så d og T_4 med T_7 (vekt 62):



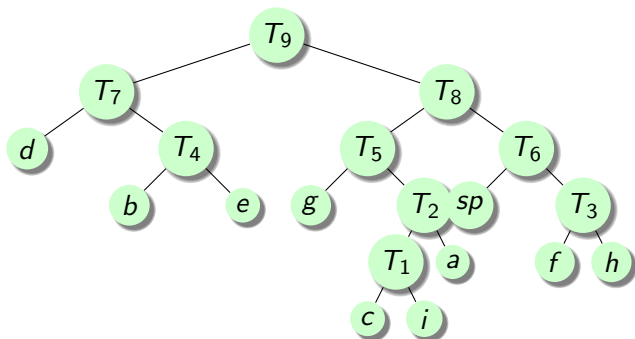
Så T_5 og T_6 med T_8 (vekt 87):



Endelig taes T_7 og T_8 ut av køen. Disse blir barn av rotnoden T_9 :



Det ferdige kodetreet



ser slik ut:

Det gir denne kodetabellen:

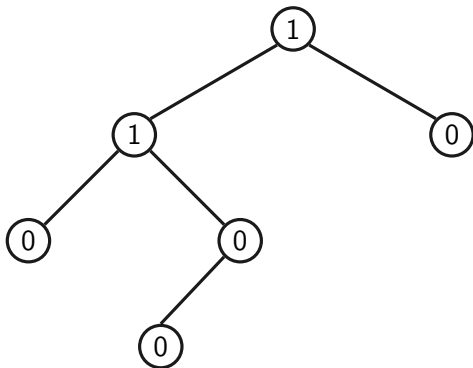
(venstre 0, høyre 1)

a	–	1011	f	–	1110
b	–	010	g	–	100
c	–	10100	h	–	1111
d	–	00	i	–	10101
e	–	011	sp	–	110

Venstreorientert Heap

- ▶ En **venstreorientert heap** er en prioritetskø implementert som en variant av binær heap
- ▶ **Ordningskrav**: samme som ordningskravet til binær heap
- ▶ **Strukturkrav**:
 - ▶ La **null path length** $npl(x)$ være *lengden av den korteste veien* fra x til en node uten to barn.
 - ▶ $npl(l) \geq npl(r)$ hvor l og r er venstre og høyre barnet til x
 - ▶ forsøker å være ubalansert!
- ▶ Å flette to binære heaper (**merge**) tar $\Theta(N)$ for heaper med like størrelser
- ▶ **Venstreorientert Heap** støtter merge i $\mathcal{O}(\log n)$

Venstreorientert Heap - Strukturkrav

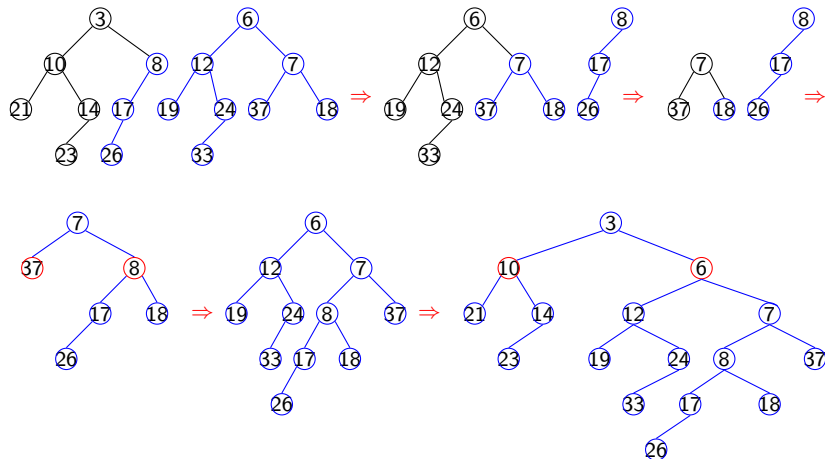


La **H1** og **H2** være to heaper.

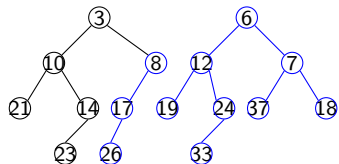
Merge kan gjøres rekursivt:

- ▶ sammenligner H1.rot med H2.rot. Antar nå at H1.rot er minst.
- ▶ la den høyre subheaperen til H1 være heaperen som man får ved å merge H1.høyre med H2
- ▶ bevare strukturkravet ved å bytte ut (swap) rotens høyre og ventre barn.

Merge - Eksempel



Merge - Eksempel

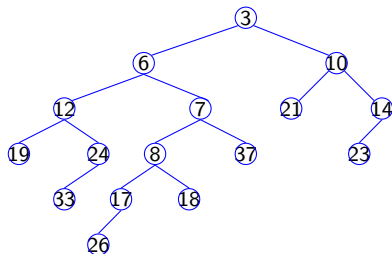


⇒

...

...

⇒



Neste Forelesning: 14. september
GRAFER