

Matriseligninger

Se på ligningssystem:

$$a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1$$

$$\vdots$$

$$a_{m1}x_1 + \dots + a_{mn}x_n = b_m.$$

observer at hvis vi sætter

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{bmatrix} \quad \vec{b} = (b_1, \dots, b_m)$$

$$\vec{x} = (x_1, \dots, x_n)$$

så er ligningssystemet ekvivalent med ligningen $A\vec{x} = \vec{b}$.

SETNING 4.4.1: Lad A være en $(m \times n)$ -matrice og lad $\vec{b} \in \mathbb{R}^m$, og dann matricen $B = [A \ \vec{b}]$. Antag at $B \sim C$ da C er på trappelform.

(i) Hvis sidste søjle i C er pivot har ligningen $A\vec{x} = \vec{b}$ ingen løsninger.

Ellers har vi

(ii) Hvis alle søjler i C er pivot har vi nøjagtig en løsning.

(iii) Hvis mindst en anden søjle ikke er pivot har vi uendelig mange løsninger.

Eks: La $A = \begin{bmatrix} 2 & -1 & -2 & 5 \\ 0 & 1 & 2 & -1 \\ 1 & -1 & -2 & 3 \end{bmatrix}$

$\vec{b} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix}$

$A =$ Hvor mange løsninger har $A\vec{x} = \vec{b}$.

Lag $B = [A \vec{b}]$.
 $C =$ radrednset B .

$\gg b = [1; 2; 3; 0]$

$b =$

1
2
3
0

$\gg B = [A \ b]$

$B =$

2 -1 -2 5 1
0 1 2 -1 1
1 -1 -2 3 0

$\gg \text{rref}(B)$

ans =

1 0 0 2 1
0 1 2 -1 1
0 0 0 0 0

Ser at siste søyle ikke er pivot, og søyle 3 er heller ikke pivot, så vi har uendelig mange løsninger.

Finn løsningene: $x + 2w = 1$

$y + 2z - w = 1$

$y = 1 + w - 2z$

$x = 1 - 2w$

z og w kan være hva som helst; de er frie variable.

$\begin{matrix} 1 & 0 & 0 & 2 & 1 \\ 0 & 1 & 2 & -1 & 1 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{matrix}$

$x = 2$
 $y = 1$

Homogene ligninger

La A være en $(m \times n)$ -matrise og la $\vec{b} \in \mathbb{R}^m$.

Anta at $\vec{x}, \vec{y} \in \mathbb{R}^n$, $\vec{x} \neq \vec{y}$, løse

$$\text{Ligningen } A\vec{x} = A\vec{y} = \vec{b}$$

$$\Leftrightarrow A\vec{x} - A\vec{y} = \vec{b} - \vec{b} = \vec{0}$$

$$\Leftrightarrow A(\underbrace{\vec{x} - \vec{y}}_{=\vec{w}}) = \vec{0}$$

Så det betyr at ligningen $A\vec{w} = \vec{0}$ har en ikke-triviell løsning. \uparrow

Kalles en homogen ligning.

Omvendt: Anta at \vec{x} er en løsning til ligningssystemet $A\vec{x} = \vec{b}$, og anta at \vec{w} løses den homogene ligningen $A\vec{w} = \vec{0}$.

$$\begin{aligned} \text{Se at } A(\vec{x} + \vec{w}) &= \\ A\vec{x} + A\vec{w} &= \vec{b} + \vec{0} \\ &= \vec{b}. \end{aligned}$$

Disse to henger sammen: Du kan finne alle løsninger til $A\vec{x} = \vec{b}$ ved å finne en løsning og så legge til alle løsninger til den homogene ligningen $A\vec{x} = \vec{0}$.

$$A\vec{x} = \vec{b}$$

Simultane ligninger

Anta at vi har en $(m \times n)$ -matrise A ,
vektorene $\vec{b}_1, \dots, \vec{b}_k$ og vil løse
ligningene $A\vec{x} = \vec{b}_j$ for $j=1, \dots, k$.

Sett
$$B = [A \quad \vec{b}_1 \quad \vec{b}_2 \quad \vec{b}_3 \dots \vec{b}_k]$$

$$C = \text{rref}(B).$$

Løsningene (hvis de fins)
kan leses av

9.5 INVERSE MATRISER

DEF: La A være en $(n \times n)$ -matrise.

Vi sier at A er invertibel

dersom det fins en $(n \times n)$ -matrise B

s.a. $A \cdot B = I$ og $B \cdot A = I$.

Kaller da B for den inverse matrisa
til A , eller " A invers", og betegner
den gjerne med A^{-1} .

Merk: Anta at A er invertibel
og vi vil løse $A\vec{x} = \vec{b}$.

Sett
$$\vec{x} = A^{-1}\vec{b}.$$

$$\begin{aligned} A\vec{x} &= A(A^{-1}\vec{b}) \\ &= (AA^{-1})\vec{b} \\ &= I \cdot \vec{b} = \vec{b}, \end{aligned}$$

SETNING 4.5.3 Anta at A er en $(n \times n)$ -matrise og at B er en $(n \times n)$ -matrise med $AB = I$. Da er $BA = I$.
Så A er invertibel.
(Bevis kommer).

SETNING 4.5.4; En $(n \times n)$ -matrise A er invertibel hvis ligningen $A\vec{x} = \vec{c}$ har en entydig løsning for alle $\vec{c} \in \mathbb{R}^n$.

BEVIS: (i) Anta at A er invertibel.
Som vi har sett løse $\vec{x} = A^{-1}\vec{c}$ ligningen, så det fins minst en løsning.
Må vise at det ikke fins fler.

$$\left[\begin{array}{cccc} 1 & & & \\ & 1 & & \\ & & \ddots & \\ & & & 1 \end{array} \right] \Bigg\} n$$

Vet at ligningen har en løsning for alle \vec{c} hvis alle rader $\text{rref}(A)$ inneholder et pivot-element.
Siden A er kvadratisk betyr det at alle søyler også har pivot-elementer, og igjen betyr at løsningen er entydig.

$$\begin{aligned} \vec{e}_1 &= (1, 0, \dots, 0) \\ \vec{e}_2 &= (0, 1, \dots, 0) \\ &\vdots \\ \vec{e}_n &= (0, \dots, 0, 1). \end{aligned}$$

(ii) Anta nå at man kan løse $A\vec{x} = \vec{c}$ for alle $\vec{c} \in \mathbb{R}^n$.
La nå \vec{b}_j løse ligningen $A\vec{x} = \vec{e}_j$ for $j=1, \dots, n$.
La $B = [\vec{b}_1 \ \vec{b}_2 \ \dots \ \vec{b}_n]$.

Da har vi

$$\begin{aligned} A \cdot B &= [A\vec{b}_1 \ A\vec{b}_2 \ \dots \ A\vec{b}_n] \\ &= [\vec{e}_1 \ \vec{e}_2 \ \dots \ \vec{e}_n] \\ &= \begin{bmatrix} 1 & 0 & & 0 \\ 0 & 1 & & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & & 1 \end{bmatrix} = I. \end{aligned}$$

Ved SETNING 4.5.3 er A invertibel

DVS: A er invertibel $\Leftrightarrow \text{rref}(A) = I$. ▣

Hvordan finne A^{-1} ?

Er ute etter B s.a

$$AB = I. \quad \text{Desom vi skriver}$$

$$B = [\vec{b}_1, \vec{b}_2 \dots \vec{b}_n],$$

$$\text{hø} \text{ vi} \quad AB = [A\vec{b}_1, A\vec{b}_2 \dots A\vec{b}_n].$$

$$\text{Så vi vil ha} \quad A\vec{b}_j = \vec{e}_j \quad \text{for } j=1, \dots, n.$$

$$\text{Så vi må løse ligningene} \quad A\vec{b}_j = \vec{e}_j \quad \text{for } j=1, \dots, n.$$

$$B = [A \vec{e}_1, \vec{e}_2 \dots \vec{e}_n] = [A \ I],$$

Løsningene er nå de n siste søylene
i $\text{ref}(B)$, og den inverse er
altså $(n \times n)$ -matrisen i $\text{ref}(B)$
helt til høyre.

Bewis for SETNING 4.5.3.

(A ($n \times n$)-matrise, $AB = I \Rightarrow BA = I$).

Antag altså $AB = I$, og må vise $BA = I$.

$$\begin{aligned} AB = IA &\Rightarrow ABA = A \\ \cdot A & \\ &\Leftrightarrow A \cdot (BA) = A. \end{aligned}$$

Kall denne
matrisen C .

Vet at det fins en annen matrise
med samme egenskap som (BA) ,
nemlig $A \cdot I = A$.

Skal nå vise at det bare fins
en matrise C med egenskapen $AC = A$.

Skriv $C = [\vec{c}_1 \ \vec{c}_2 \ \dots \ \vec{c}_n]$

$$\begin{aligned} A \cdot C &= [A\vec{c}_1 \ A\vec{c}_2 \ \dots \ A\vec{c}_n] \\ &= [\vec{a}_1 \ \vec{a}_2 \ \dots \ \vec{a}_n]. \end{aligned}$$

Så det holder nå å vise at

$$AB = I \Rightarrow A\vec{x} = \vec{d} \text{ har entydig} \\ \text{løsning for alle } \vec{d} \in \mathbb{R}^n.$$

Siden A er kvadratisk holder det
som i stedet å vise at $A\vec{x} = \vec{d}$
har en løsning for alle $\vec{d} \in \mathbb{R}^n$.

$$AB = I \Rightarrow \sum_{j=1}^n b_{ji} \vec{a}_j = \vec{e}_i$$

for alle $i = 1, \dots, n$.

Observer at $\vec{d} = (d_1, d_2, \dots, d_n)$

$$= \sum_{i=1}^n d_i \cdot \vec{e}_i$$

Har at $\vec{d} = \sum_{i=1}^n d_i \cdot \sum_{j=1}^n b_{ji} \vec{a}_j$

$$= \sum_{j=1}^n \left(\sum_{i=1}^n d_i b_{ji} \right) \cdot \vec{a}_j,$$

så vektoren

$$\vec{x} = \begin{pmatrix} \sum_{i=1}^n d_i b_{i1} \\ \sum_{i=1}^n d_i b_{i2} \\ \vdots \\ \sum_{i=1}^n d_i b_{in} \end{pmatrix}$$

løser ligningen. 