

7.2 Kvadratiske former

1

Betrakt den ikke-symmetriske matrisen $B = \begin{bmatrix} 5 & -1 & 1 \\ 0 & 3 & 8 \\ -1 & 0 & 2 \end{bmatrix}$ og

$$Q(\vec{x}) = \vec{x} \cdot B \vec{x}$$

$$= [x_1 \ x_2 \ x_3] \begin{bmatrix} 5 & -1 & 1 \\ 0 & 3 & 8 \\ -1 & 0 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}$$

$$= [x_1 \ x_2 \ x_3] \begin{bmatrix} 5x_1 - x_2 + x_3 \\ 3x_2 + 8x_3 \\ -x_1 + 2x_3 \end{bmatrix}$$

$$= 5x_1^2 - x_1x_2 + x_1x_3 + 3x_2^2 + 8x_2x_3 - x_1x_3 + 2x_3^2$$

$$= 5x_1^2 + 3x_2^2 + 2x_3^2 - x_1x_2 + 8x_2x_3.$$

Vi kjenner igjen denne kvadratiske formen fra Eksempel 7.2.2

(Forelesning 29) og husker at

$$Q(\vec{x}) = \vec{x} \cdot A \vec{x} \quad \text{for} \quad A = \begin{bmatrix} 5 & -1/2 & 0 \\ -1/2 & 3 & 4 \\ 0 & 4 & 2 \end{bmatrix}.$$

Det er **mange** matriser som gir samme kvadratiske form, men det er bare **en** av dem som er symmetrisk.

Siden symmetriske matriser er ortogonalt diagonaliserbare gir det oss visse fordeler.

Teorem 7.4 (Prinsippalakse-teoremet)

2

La A være en $n \times n$ symmetrisk matrise og la

$$Q(\vec{x}) = \vec{x} \cdot A \vec{x}.$$

Det finnes en ortogonal matrise P og en diagonalmatrise D slik at

$$Q(\vec{x}) = R(\vec{y})$$

$$\text{der } \vec{y} = P \vec{x} \text{ og } R(\vec{y}) = \vec{y} \cdot D \vec{y}.$$

Bevis.

Siden A er symmetrisk har vi $A = P D P^T$. Om

$$\vec{y} = P \vec{x}$$

så er

$$\begin{aligned} R(\vec{y}) &= \vec{y} \cdot D \vec{y} = (P \vec{x}) \cdot D P \vec{x} \\ &= (P \vec{x})^T D P \vec{x} \\ &= \vec{x}^T P^T D P \vec{x} \\ &= \vec{x}^T A \vec{x} = \vec{x} \cdot A \vec{x} = Q(\vec{x}), \end{aligned}$$

siden $D = P A P^T$ og $P^{-1} = P^T$. □

Merknad. Siden P er **ortogonal** så er

$$\|\vec{y}\| = \|P \vec{x}\| = \|\vec{x}\|.$$

Dette er essensielt i Kapittel 7.3.

Definisjon. En kvadratisk form Q kalles

- (a) **positiv definitt** om $Q(\vec{x}) > 0$ for alle $\vec{x} \neq \vec{0}$,
- (b) **negativ definitt** om $Q(\vec{x}) < 0$ for alle $\vec{x} \neq \vec{0}$,
- (c) **indefinit** om $Q(\vec{x})$ tar både positive og negative verdier.

Ved å bruke spektralteoremet kan vi bestemme dette ut fra egenverdiene til matrisen til Q .

Teorem 6.5 (Kvadratiske former og egenverdier)

La A være en $n \times n$ symmetrisk matrise og la

$$Q(\vec{x}) = \vec{x} \cdot A \vec{x}.$$

Da er Q

- (a) **positiv definitt** \Leftrightarrow egenverdiene til A er **positive**,
- (b) **negativ definitt** \Leftrightarrow egenverdiene til A er **negative**,
- (c) **indefinit** \Leftrightarrow A har både positive og negative egenverdier.

Bervis. Ved **spektraldekomposisjonen** til A er

$$\begin{aligned} Q(\vec{x}) &= \vec{x} \cdot A \vec{x} \\ &= \lambda_1 (\vec{x} \cdot \vec{u}_1)^2 + \lambda_2 (\vec{x} \cdot \vec{u}_2)^2 + \dots + \lambda_n (\vec{x} \cdot \vec{u}_n)^2 \end{aligned}$$

Siden $\{\vec{u}_1, \vec{u}_2, \dots, \vec{u}_n\}$ er ortonormal følger resultatet. \square

(Kan ekvivalent bruke prinsipalakse teoremet.)

Eksamen 2018: Oppgave 3

4

La $a \in \mathbb{R}$ og la $Q: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ være den kvadratiske formen

$$Q(\vec{x}) = ax_1^2 - 2x_1x_2 + ax_2^2.$$

For hvilke a er Q positiv definitt?

Vi må finne matrisen til Q og regne ut egenverdiene.

1. Matrisen blir $A = \begin{bmatrix} a & -1 \\ -1 & a \end{bmatrix}$.

2. Egenverdier:

$$0 = \det(A - \lambda I) = \det \begin{bmatrix} a - \lambda & -1 \\ -1 & a - \lambda \end{bmatrix} = (a - \lambda)^2 - 1.$$

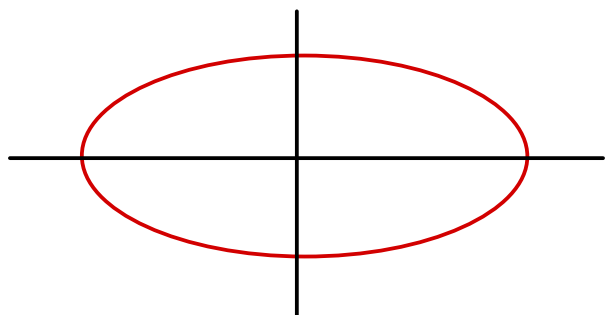
Vi får altså $\lambda_1 = a - 1$ og $\lambda_2 = a + 1$.

3. Vi har $\lambda_1 > 0$ og $\lambda_2 > 0$ hvis og bare hvis $a > 1$.

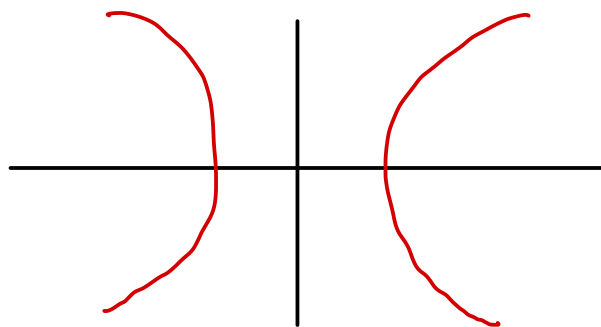
Altså er Q positiv definitt hvis og bare hvis $a > 1$.

Kjeglesnitt

Ellipse $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$



Hyperbel $\frac{x^2}{a^2} - \frac{y^2}{b^2} = 1$



Hvis P er en 2×2 **ortogonal** matrise, så er

$$P = \begin{bmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{bmatrix}$$

for et tall $0 \leq \theta < 2\pi$.

La $Q: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$ være en kvadratisk form.

(a) Hvis Q er **positivt definit** er $Q(\vec{x}) = 1$ ligningen til en rotert ellipse.

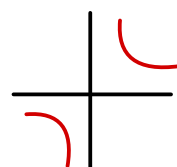
(b) Hvis Q er **negativt definit** har $Q(\vec{x}) = 1$ ingen løsning.

(c) Hvis Q er **indefinit** er $Q(\vec{x}) = 1$ ligningen til en rotert hyperbel.

Eksempel. $y = \frac{1}{x} \iff xy = 1 \implies A = \begin{bmatrix} 0 & 1/2 \\ 1/2 & 0 \end{bmatrix}$.

Da er $A = PDP^T$ for $D = \begin{bmatrix} 1/2 & 0 \\ 0 & -1/2 \end{bmatrix}$ og $\theta = \frac{\pi}{4}$.

Hyperbel $\frac{x^2}{2} - \frac{y^2}{2} = 1$ rotert $\theta = \frac{\pi}{4}$.



Oppgave 7.2.10

6

$$\text{La } Q(\vec{x}) = 3x_1^2 + 8x_1x_2 - 3x_2^2.$$

(a) Klassifiser den kvadratiske formen Q .

(b) Finn en ortogonal matrise P og en diagonalmatrise D slik at om $\vec{y} = P\vec{x}$, så er

$$Q(\vec{x}) = \vec{y} \cdot D \vec{y}.$$

(a) Finn $A = \begin{bmatrix} 3 & 4 \\ 4 & -3 \end{bmatrix}$ og løser

$$0 = \det(A - \lambda I) = \lambda^2 - 9 - 16 = \lambda^2 - 25$$

så $\lambda_1 = 5$ og $\lambda_2 = -5$. Altså er A **indefinit**.

(b) Ser på

$$A - 5I = \begin{bmatrix} -2 & 4 \\ 4 & -8 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} -2 & 4 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} -1 & 2 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

og finner egenvektor $\vec{v}_1 = \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix}$, normalisert $\vec{u}_1 = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{bmatrix} 2 \\ 1 \end{bmatrix}$

Tilsvarende blir $\vec{v}_2 = \begin{bmatrix} 1 \\ -2 \end{bmatrix}$, normalisert $\vec{u}_2 = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{bmatrix} 1 \\ -2 \end{bmatrix}$.

Altså blir $P = [\vec{u}_1 \ \vec{u}_2] = \frac{1}{\sqrt{5}} \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 1 & -2 \end{bmatrix}$. Hvis $\vec{y} = P\vec{x}$

blir

$$Q(\vec{x}) = \vec{y} \cdot \begin{bmatrix} 5 & 0 \\ 0 & -5 \end{bmatrix} \vec{y} = 5y_1^2 - 5y_2^2.$$

Hvis $Q(\vec{x}) = \vec{x}^T \cdot A \vec{x}$ for en symmetrisk matrise A , si kaller vi ofte A positiv definitt, negativ definitt og indefinitt dersom Q er det.

Oppgave 7.2.34

La A være en $n \times n$ symmetrisk og positiv definitt matrise. Vis at det finnes en symmetrisk og positiv definitt matrise B slik at $A = B^T B$.

Siden $B^T = B$ er det faktisk $A = B^2$. Hvordan kan vi lage $B = \sqrt{A}$?

Siden A er symmetrisk er $A = P D P^T$ for

$$D = \begin{bmatrix} \lambda_1 & & & 0 \\ & \lambda_2 & & \\ & & \ddots & \\ 0 & & & \lambda_n \end{bmatrix}.$$

Siden A er positiv definitt er $\lambda_j > 0$. De finner

$$C = \begin{bmatrix} \sqrt{\lambda_1} & & & 0 \\ & \sqrt{\lambda_2} & & \\ & & \ddots & \\ 0 & & & \sqrt{\lambda_n} \end{bmatrix}.$$

Da er $C^T C = C^2 = D$. Hvis $B = P C P^T$ så er B symmetrisk og positiv definitt. Videre er

$$B^T B = B \cdot B = (P C P^T)(P C P^T) = P C^2 P^T = P D P^T = A. \quad \square$$