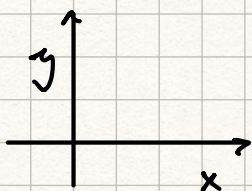


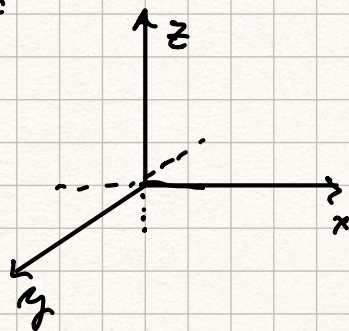
Det euklidiske rummet

$$E^n = \mathbb{R}^n = \{ (a_1, \dots, a_n) \mid a_i \in \mathbb{R} \} \text{ som mængde}$$

E^2



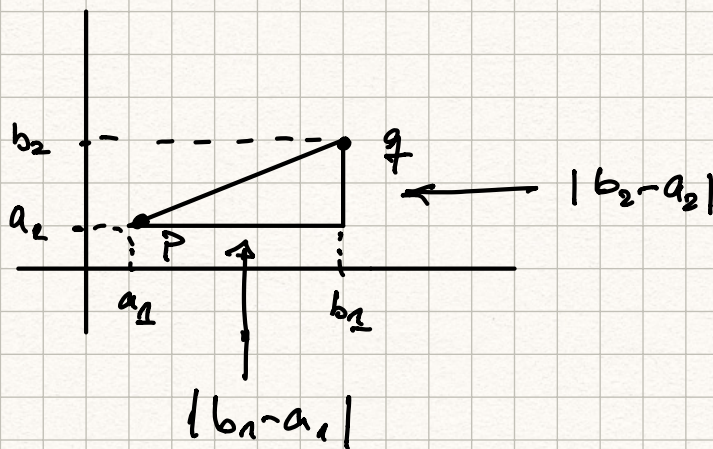
E^3



Årstand i E^2 :

$$p = (a_1, a_2)$$

$$q = (b_1, b_2)$$



Pythagoras: $d(p, q) = \sqrt{(b_1 - a_1)^2 + (b_2 - a_2)^2}$

Generelt

Prickproduktet: $p = (a_1, \dots, a_n)$, $q = (b_1, \dots, b_n)$

$$p \cdot q = \sum_{i=1}^n a_i b_i$$

Normen: $\|p\| = \sqrt{p \cdot p} = \sqrt{\sum a_i^2}$

Årstand: $d(p, q) = \|q - p\|$

Euklidisk rum E^n er \mathbb{R}^n med denne årstandsfunktion.

"Bewegelse" \sim trijektiv funksjon $E^n \rightarrow E^n$.

Husk: $f: X \rightarrow Y$, funksjon av mengder X, Y

- injektiv : $f(x) = f(x') \Rightarrow x = x'$
- surjektiv : for alle $y \in Y$ fins $x \in X$ med $f(x) = y$. $f(X) = Y$.

Bijektiv : injektiv & surjektiv

1-1 korrespondanse, hvert element i X svarer via f til nøyaktig ett element av Y .

- f er trijektiv $\Leftrightarrow f$ har invers funksjon $f^{-1}: Y \rightarrow X$, $f \circ f^{-1} = id_Y$ & $f^{-1} \circ f = id_X$.

(Oppgave.)

- $f, g: X \rightarrow X$ to bijective funksjoner $\Rightarrow f \circ g$ er trijektiv. (Oppgave)

En isometri (stiv bevegelse) er en bijectiv funksjon $m: E^n \rightarrow E^n$ som bevarer avstand, dvs

$$d(m(p), m(q)) = d(p, q)$$

for alle punkter p, q .

$Isom_n$ = mengden av isometrier på E^n .

Feite mål: \llcorner klassifiser $Isom_2$ fullstendig.

Struktur på Isom_n . Sammenstilling $m \circ m'(p) = m(m'(p))$.

• $m, m' \in \text{Isom}_n \Rightarrow m \circ m' \in \text{Isom}_n$

Fordi m, m' bijektiv $\Rightarrow m \circ m'$ bijektiv $\&$

$$\begin{aligned} d(m \circ m'(p), m \circ m'(q)) &= d(m(m'(p)), m(m'(q))) \\ &\stackrel{\substack{\uparrow \\ m \text{ isometri}}}{=} d(m'(p), m'(q)) \stackrel{\substack{\uparrow \\ m' \text{ isometri}}}{=} d(p, q). \end{aligned}$$

• $m \in \text{Isom}_n \Rightarrow m^{-1} \in \text{Isom}_n$

Fordi $d(m^{-1}(p), m^{-1}(q)) \stackrel{\substack{\uparrow \\ m \text{ isometri}}}{=} d(m(m^{-1}(p)), m(m^{-1}(q)))$
 $= d(p, q)$.

Isom_n er en gruppe under sammenstilling.
Grupper.

G mengde, binær operation på G
er en funktion

$$\begin{aligned} G \times G &\rightarrow G \\ (g, h) &\mapsto gh \end{aligned}$$

Ek:

• $\text{Isom}_n \times \text{Isom}_n \rightarrow \text{Isom}_n$
 $(m, m') \mapsto m \circ m'$

• $\mathbb{Z} \times \mathbb{Z} \rightarrow \mathbb{Z}$
 $(a, b) \mapsto a + b$
eller $(a, b) \mapsto a \cdot b$

$$\bullet \text{Mat}_{n \times n}(\mathbb{R}) \times \text{Mat}_{n \times n}(\mathbb{R}) \rightarrow \text{Mat}_{n \times n}(\mathbb{R})$$

$$(A, B) \mapsto A \cdot B$$

G med binær operasjon er en gruppe hvis

- operasjonen er assosiativ $(g_1 g_2) g_3 = g_1 (g_2 g_3)$
- det fins identitets element $e \in G$ med egenskap

$$eg = ge = g \quad \text{for alle } g \in G.$$

- Alle $g \in G$ har en invers, g^{-1} med egenskap

$$g \cdot g^{-1} = g^{-1}g = e$$

Ekso:

- $\mathbb{I} \text{ som } n$ er en gruppe
- \mathbb{Z} med $+$ er en gruppe, 0 er id. element, inverse av n er $-n$.
- \mathbb{Z} med \cdot er ikke en gruppe, 1 er id. el. men ikke inverse

($\mathbb{Q} \setminus \{0\}$ med \cdot er en gruppe.)

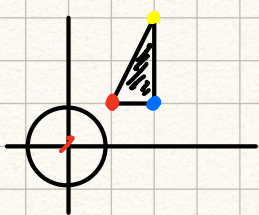
- $\text{Mat}_{n \times n}$ med matrisemult er ikke gruppe fordi mangler inverse, men

$GL_n(\mathbb{R}) = \{ \text{invertible } n \times n \text{ matriser / } \mathbb{R} \}$
er en gruppe. $I = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ er id. el.

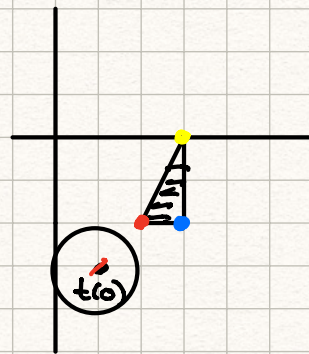
Eksempler på isometrier.

- translasjoner. Velg en vektor $\vec{a} \in \mathbb{R}^n$

$$t_{\vec{a}}(p) = \vec{a} + p, \quad \text{parallel forskyvning}$$



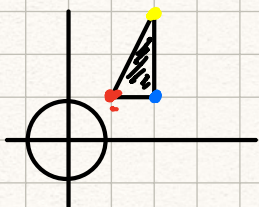
$$\begin{array}{c} \vec{t}_a \\ \curvearrowright \\ \vec{a} = (1, -3) \end{array}$$



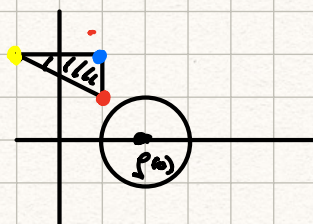
$$\begin{aligned} d(t(p), t(q)) &= d(p + \vec{a}, q + \vec{a}) \\ &= \|(q + \vec{a}) - (p + \vec{a})\| = \|q - p\| = d(p, q) \end{aligned}$$

• rotasjoner.

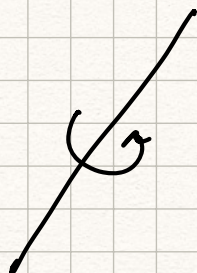
\mathbb{E}^2 : Fiks punkt p og vinkel $\theta \in [0, 2\pi)$
 Roter alle punkter om p med vinkel θ i positiv omdreingsretning.



$$\begin{array}{c} \text{So, p} \\ \curvearrowright \\ \theta = \pi/2 \\ p = (1, 1) \end{array}$$



\mathbb{E}^3 : Fiks linje ~ rotasjonsakse & rotat med bestemt vinkel om den.



\mathbb{E}^4 : Fiks plan & rotat rundt. Eller fiks 2 plan & rotat med 2 forskjellige vinkler.

Blir mere komplisert i høyere dim.

Trenger å bruke lineær algebra for å beskrive.

Husk: En lineær operator på \mathbb{R}^n er en lineær transformasjon $T: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$.

des

$$\bullet T(v+w) = T(v) + T(w) \text{ for } v, w \in \mathbb{R}^n$$

$$\bullet T(\lambda \cdot v) = \lambda T(v) \text{ for } \lambda \in \mathbb{R}, v \in \mathbb{R}^n$$

$T(0) = 0$ så T har alltid 0 som fikspunkt.

T er isomorfi hvis T har lineær invers, des T er bijektiv

Etter valg av basis kan vi assosiere en matrise til T ~ oppskrift: $B = \{\beta_1, \dots, \beta_n\}$ basis for \mathbb{R}^n . Uttrykk $T(\beta_j) = \sum a_{ij} \beta_i$ i basisen B , Matrisen til T m.h.p. B er da (a_{ij})

Standard basis $e_i = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \leftarrow$ i'te plass
 $\{e_1, \dots, e_n\}$

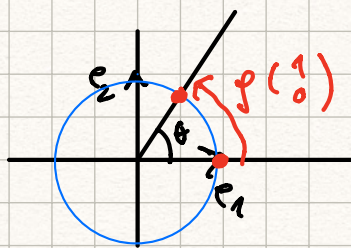
Matrisen til T m.h.p. standard basisen er standard matrisen.

$$v = (a_1, \dots, a_n)$$

$$T(v) = A \cdot \begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix} \text{ der } A \text{ er st. matrisen.}$$

Husk: T er isomorfi $\Leftrightarrow A$ er invertibel $\Leftrightarrow \det A \neq 0$

Ek: f_θ rotasjon om 0 i E^2 med vinkel θ .



standard matrisen er $\begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$

Transformasjoner er lineære lineære operatører

Husk: $T: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ er en ortogonal operatør hvis den bevarer skalarproduktet, dvs

$$T(v) \cdot T(w) = v \cdot w$$

La A være et. matrisen til T .

Sats: T ortogonal $\Leftrightarrow AA^t = I$

\Leftrightarrow søylene i A utgjør en ortonormal basis for \mathbb{R}^n .

$\{\beta_1, \dots, \beta_n\}$ ortonormal basis hvis

$$\beta_i \cdot \beta_j = \begin{cases} 0 & i \neq j \\ 1 & i = j \end{cases}$$

Sats: En ortogonal operatør er en isometri.
Hvis $m \in \text{Isom}_n$ & m har 0 som fikspunkt, $m(0) = 0$, da er m en ortogonal operatør.

Ek: $(\cos \theta, \sin \theta) \cdot (-\sin \theta, \cos \theta) = 0$
 $(\cos \theta, \sin \theta) \cdot (\cos \theta, \sin \theta) = \cos^2 \theta + \sin^2 \theta = 1$

Så \int_0^1 ortogonal operator

Bevis: • Hvis T ortogonal, bevares prikproduktet

Så

$$\begin{aligned} d(T(p), T(q)) &= \|T(p) - T(q)\| \stackrel{\uparrow}{=} \|T(p - q)\| \\ &= \sqrt{T(p - q) \cdot T(p - q)} \stackrel{\uparrow}{=} \sqrt{(p - q) \cdot (p - q)} = d(p, q) \end{aligned}$$

T linear
 T ortogonal

• Antag m isometri & $m(0) = 0$.

1) Prikproduktet m bevares prikproduktet.

Først

$$\begin{aligned} m(p) \cdot m(p) &= m(p - 0) \cdot m(p - 0) = d(m(p), 0)^2 \\ &= d(m(p), m(0))^2 \stackrel{\uparrow}{=} d(p, 0)^2 = p \cdot p \end{aligned}$$

\uparrow fulkomet \uparrow m isometri

Generelt: $m(p) \cdot m(q) = p \cdot q$?

$$d(m(p), m(q)) = d(p, q)$$

$$\downarrow$$
$$(m(p) - m(q)) \cdot (m(p) - m(q)) = (p - q) \cdot (p - q)$$

$$\downarrow$$
$$m(p) \cdot m(p) - 2m(p) \cdot m(q) + m(q) \cdot m(q) = p \cdot p - 2p \cdot q + q \cdot q$$

$$\downarrow$$
$$m(p) \cdot m(q) = p \cdot q !$$

2) Må vi se at m en linear operator.

La e_1, \dots, e_n et. basis. Har nå $m(e_i) \cdot m(e_j) = e_i \cdot e_j$.

Så $\{m(e_1), \dots, m(e_n)\}$ en ortonormal basis.

(Opgave: Hvorfor er de lineært nærtbegreb?)

La T være den ortogonale op. med standard matrix som har $m(e_1), \dots, m(e_n)$ som søjler.

Skal vise at $m = T^{-1}$, som er det samme som at $T^{-1} \circ m = \text{id}$.

Merke: a) $T^{-1} \circ m(e_i) = T^{-1}(m(e_i)) = e_i$ for alle i
b) $T^{-1} \circ m$ bevarer prikproduktet

Påstår $f: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ har egenskaberne a) & b)
 $\Rightarrow f = \text{id}$.

Fordi: $p = (a_1, \dots, a_n) \in \mathbb{R}^n$, $p \cdot e_i = a_i$
så $p \cdot e_i = f(p) \cdot e_i$ for alle $i=1, \dots, n \Rightarrow p = f(p)$.

$$f(p) \cdot e_i = f(p) \cdot f(e_i) = p \cdot e_i$$

\uparrow \uparrow
 $f(e_i) = e_i$ bevarer.

$$\Rightarrow f(p) = p \quad \& \quad f = \text{id}$$

□

Erør klassificering af isometrier:

Sats: En isometri $m \in \text{Isom}_n$ kan skrives
entydigt $m = t_{\vec{a}} \circ T$

der $t_{\vec{a}}$ er translation med vektor \vec{a} & T er en lineær ortogonal operator.

bevis: Giv $m \in \text{Isom}_n$. La $\vec{a} = m(0)$ &

Se på $t_{-\vec{a}} \circ u$. Det er en isometri
og

$$t_{-\vec{a}} \circ u(0) = t_{-\vec{a}}(\vec{a}) = \vec{a} - \vec{a} = 0.$$

Si 0 er fikspunkt $\Rightarrow t_{-\vec{a}} \circ u = T$

en ortogonal op $\Rightarrow u = t_{\vec{a}} \circ T$. \square

Oppgave: Vis entydighet.

Orientering: "Quick & dirty" definisjon.

Skriv $m = t_{\vec{a}} \circ T$. Husk entydig. La A være
st. matrisen til T . Nå er $\det(AA^T = \det A)^2 = 1$
Si $\det(A) = \pm 1$.

\parallel m er orienterings bevarende hvis $\det A = +1$.
 \parallel m er — " — reverserende — " — -1 .

Viktig observasjon.

m	m'	$m \circ m'$
1	1	1
1	-1	-1
-1	1	-1
-1	-1	1

+1 or. bevarende
-1 or. reverserende

Bevis: oppgave. Vis først at for T 's ort. op.

$$t_{\vec{a}} T \circ t_{\vec{b}} S = t_{\vec{a} + T(\vec{b})} TS.$$

